

Tema 10: Resolución

José A. Alonso Jiménez
Andrés Cordón Franco

Dpto. de Ciencias de la Computación e Inteligencia Artificial
UNIVERSIDAD DE SEVILLA

Resolución no restringida

- Resolvente no restringida

- Def.: La cláusula C es una resolvente no restringida de las cláusulas C_1 y C_2 si existen dos sustituciones σ_1 y σ_2 y un literal $L \in C_1\sigma_1$ tales que $L^c \in C_2\sigma_2$ y

$$C = (C_1\sigma_1 \setminus \{L\sigma_1\}) \cup (C_2\sigma_2 \setminus \{L^c\sigma_2\}).$$

- Sean $C_1 = \{\neg R(x, f(y)), P(x, f(z)), Q(f(z))\}$,
 $C_2 = \{R(z, f(z)), R(f(y), u), Q(z)\}$,
 $\sigma_1 = [x/f(y), y/f(y), z/y]$,
 $C_1\sigma_1 = \{\neg R(f(y), f(f(y))), P(f(f(y)), f(y)), Q(f(y))\}$,
 $\sigma_2 = [z/f(y), u/f(f(y))]$,
 $C_2\sigma_2 = \{R(f(y), f(f(y))), R(f(y), f(f(y)), Q(f(y)))\}$,
 $L = \neg R(f(y), f(f(y)))$

Entonces, una resolvente no restringida de C_1 y C_2 es

$$C = \{P(f(f(y)), f(y)), Q(f(y))\}$$

Resolución no restringida

- Ejemplos de refutación por resolución no restringida:
 - Refutación no restringida de

$$S = \{\{\neg P(x), Q(f(x), x)\}, \{P(g(b))\}, \{\neg Q(y, z)\}\}$$

- 1 $\{\neg P(x), Q(f(x), x)\}$ Hipótesis
- 2 $\{P(g(b))\}$ Hipótesis
- 3 $\{\neg Q(y, z)\}$ Hipótesis
- 4 $\{\neg Q(f(g(b)), g(b))\}$ Resolvente de 1 y 2
- 5 \square Resolvente de 3 y 4

Resolución no restringida

- Refutación no restringida de

$$\{\{R(c)\}, \{R(f(c))\}, \{\neg R(x), P(x)\}, \{\neg P(x), Q(x)\}, \{\neg Q(c), \neg Q(f(c)), \neg R(c)\}\}$$

1	$\{R(c)\}$	Hipótesis
2	$\{R(f(c))\}$	Hipótesis
3	$\{\neg R(x), P(x)\}$	Hipótesis
4	$\{\neg P(x), Q(x)\}$	Hipótesis
5	$\{\neg Q(c), \neg Q(f(c)), \neg R(c)\}$	Hipótesis
6	$\{\neg R(x), Q(x)\}$	Resolvente de 3 y 4
7	$\{Q(c)\}$	Resolvente de 1 y 6
8	$\{Q(f(c))\}$	Resolvente de 2 y 6
9	$\{\neg Q(f(c)), \neg R(c)\}$	Resolvente de 5 y 7
10	$\{\neg R(c)\}$	Resolvente de 8 y 9
10	\square	Resolvente de 1 y 10

Resolución no restringida

- Definiciones
 - Sea S un conjunto de cláusulas.
 - La sucesión (C_1, \dots, C_n) es una demostración por resolución no restringida de la cláusula C a partir de S si $C = C_n$ y para todo $i \in \{1, \dots, n\}$ se verifica una de las siguientes condiciones:
 - $C_i \in S$;
 - existen $j, k < i$ tales que C_i es una resolvente no restringida de C_j y C_k
 - La cláusula C es demostrable por resolución no restringida a partir de S si existe una demostración por resolución de C a partir de S .
 - Una refutación por resolución no restringida de S es una demostración por resolución de la cláusula vacía a partir de S .
 - Se dice que S es refutable por resolución no restringida si existe una refutación por resolución a partir de S .

Resolución no restringida

- Demostraciones por resolución

- Def.: Sean S_1, \dots, S_n formas clausales de las fórmulas F_1, \dots, F_n y S una forma clausal de $\neg F$. Una demostración por resolución no restringida de F a partir de $\{F_1, \dots, F_n\}$ es una refutación por resolución no restringida de $S_1 \cup \dots \cup S_n \cup S$.
- Def.: La fórmula F es demostrable por resolución no restringida a partir de $\{F_1, \dots, F_n\}$ si existe una demostración por resolución no restringida de F a partir de $\{F_1, \dots, F_n\}$.

Se representa por $\{F_1, \dots, F_n\} \vdash_{ResNoR} F$.

- Ejemplo: Demostración por resolución no restringida de $(\exists x)P(g(x))$ a partir de $\{(\forall x)[P(x) \rightarrow Q(f(x), x)], \neg(\exists y)(\exists z)Q(y, z)\}$

- 1 $\{\neg P(x), Q(f(x), x)\}$ Hipótesis
- 2 $\{\neg Q(y, z)\}$ Hipótesis
- 3 $\{P(g(b))\}$, Hipótesis
- 4 $\{\neg Q(f(b(b)), g(b))\}$ Resolvente de 1 y 3
- 5 \square Resolvente de 2 y 4

Adecuación y completitud de la resolución

- Propiedades:

- Si C es una resolvente restringida de C_1 y C_2 , entonces $\{C_1, C_2\} \models C$.
- Si $\square \in S$, entonces S es inconsistente.
- Si el conjunto de cláusulas S es refutable por resolución no restringida, entonces S es inconsistente.
- Teor.: El cálculo de resolución no restringida es adecuado y completo; es decir,

$$\text{Adequado: } S \vdash_{ResNoR} F \implies S \models F$$

$$\text{Completo: } S \models F \implies S \vdash_{ResNoR} F$$

Unificación: Unificadores

- **Unificador:**

- Def.: La sustitución σ es un unificador de los términos t_1 y t_2 si $t_1\sigma = t_2\sigma$.
- Def.: Los términos t_1 y t_2 son unificables si tienen algún unificador.
- Def.: t es una instancia común de t_1 y t_2 si existe una sustitución σ tal que $t = t_1\sigma = t_2\sigma$.
- Ejemplos:

t_1	t_2	Unificador	Instancia común
$f(x, g(z))$	$f(g(y), x)$	$[x/g(z), y/z]$	$f(g(z), g(z))$
$f(x, g(z))$	$f(g(y), x)$	$[x/g(y), z/y]$	$f(g(y), g(y))$
$f(x, g(z))$	$f(g(y), x)$	$[x/g(a), y/a]$	$f(g(a), g(a))$
$f(x, y)$	$f(y, x)$	$[x/a, y/a]$	$f(a, a)$
$f(x, y)$	$f(y, x)$	$[y/x]$	$f(x, x)$
$f(x, y)$	$g(a, b)$	No tiene	No tiene
$f(x, x)$	$f(a, b)$	No tiene	No tiene
$f(x)$	$f(g(x))$	No tiene	No tiene

- Nota: Las anteriores definiciones se extienden a conjuntos de términos y de literales.

Unificación: Composición de sustituciones

- Composición de sustituciones:

- Def.: La composición de las sustituciones σ_1 y σ_2 es la sustitución $\sigma_1\sigma_2$ definida por $x(\sigma_1\sigma_2) = (x\sigma_1)\sigma_2$, para toda variable x .

- Ejemplo: Si $\sigma_1 = [x/f(z, a), y/w]$ y $\sigma_2 = [x/b, z/g(w)]$, entonces

- $x\sigma_1\sigma_2 = (x\sigma_1)\sigma_2 = f(z, a)\sigma_2 = f(z\sigma_2, a\sigma_2) = f(g(w), a)$

- $y\sigma_1\sigma_2 = (y\sigma_1)\sigma_2 = w\sigma_2 = w$

- $z\sigma_1\sigma_2 = (z\sigma_1)\sigma_2 = z\sigma_2 = g(w)$

- $w\sigma_1\sigma_2 = (w\sigma_1)\sigma_2 = w\sigma_2 = w$

Por tanto, $\sigma_1\sigma_2 = [x/f(g(w), a), y/w, z/g(w)]$.

- Def.: La sustitución identidad es la sustitución ϵ tal que, para todo x , $x\epsilon = x$.

- Propiedades:

1. Asociativa: $\sigma_1(\sigma_2\sigma_3) = (\sigma_1\sigma_2)\sigma_3$

2. Neutro: $\sigma\epsilon = \epsilon\sigma = \sigma$.

Unificación: Comparación de sustituciones

- Comparación de sustituciones:

- Def.: La sustitución σ_1 es más general que la σ_2 si existe una sustitución σ_3 tal que $\sigma_2 = \sigma_1\sigma_3$, Se representa por $\sigma_2 \leq \sigma_1$.
- Def.: Las sustituciones σ_1 y σ_2 son equivalentes si $\sigma_1 \leq \sigma_2$ y $\sigma_2 \leq \sigma_1$. Se representa por $\sigma_1 \equiv \sigma_2$.
- Ejemplos: Sean $\sigma_1 = [x/g(z), y/z]$, $\sigma_2 = [x/g(y), z/y]$ y $\sigma_3 = [x/g(a), y/a]$. Entonces,
 1. $\sigma_1 = \sigma_2[y/z]$
 2. $\sigma_2 = \sigma_1[z/y]$
 3. $\sigma_3 = \sigma_1[z/a]$
 4. $\sigma_1 \equiv \sigma_2$
 5. $\sigma_3 \leq \sigma_1$
- Ejemplo: $[x/a, y/a] \leq [y/x]$, ya que $[x/a, y/a] = [y/x][x/a, y/a]$.

Unificación: Unificador de máxima generalidad

- Unificador de máxima generalidad:
 - Def.: La sustitución σ es un unificador de máxima generalidad (UMG) de los términos t_1 y t_2 si
 - σ es un unificador de t_1 y t_2 .
 - σ es más general que cualquier unificador de t_1 y t_2 .
 - Ejemplos:
 1. $[x/g(z), y/z]$ es un UMG de $f(x, g(z))$ y $f(g(y), x)$.
 2. $[x/g(y), z/y]$ es un UMG de $f(x, g(z))$ y $f(g(y), x)$.
 3. $[x/g(a), y/a]$ no es un UMG de $f(x, g(z))$ y $f(g(y), x)$.
 - Nota: Las anterior definición se extienden a conjuntos de términos y de literales.

Unificación: Algoritmo de unificación

- Notación de lista:
 - (a_1, \dots, a_n) representa una lista cuyos elementos son a_1, \dots, a_n .
 - $(a|R)$ representa una lista cuyo primer elemento es a y resto es R .
 - $()$ representa la lista vacía.
- Unificadores de listas de términos:
 - Def.: σ es un unificador de (s_1, \dots, s_n) y (t_1, \dots, t_n) si $s_1\sigma = t_1\sigma, \dots, s_n\sigma = t_n\sigma$.
 - Def.: (s_1, \dots, s_n) y (t_1, \dots, t_n) son unificables si tienen algún unificador.
 - Def.: σ es un unificador de máxima generalidad (UMG) de (s_1, \dots, s_n) y (t_1, \dots, t_n) si σ es un unificador de (s_1, \dots, s_n) y (t_1, \dots, t_n) más general que cualquier otro.
- Aplicación de una sustitución a una lista de ecuaciones:
 - $(s_1 = t_1, \dots, s_n = t_n)\sigma = (s_1\sigma = t_1\sigma, \dots, s_n\sigma = t_n\sigma)$.
- Algoritmo de unificación de listas de términos:
 - Entrada: Una lista de ecuaciones $L = (s_1 = t_1, \dots, s_n = t_n)$ y una sustitución σ .
 - Salida: Un UMG de las listas (s_1, \dots, s_n) y (t_1, \dots, t_n) , si son unificables;
“No unificables”, en caso contrario.

Unificación: Algoritmo de unificación

- Procedimiento $\text{unif}(L, \sigma)$:
 1. Si $L = ()$, entonces $\text{unif}(L, \sigma) = \sigma$.
 2. Si $L = (t = t'|L')$, entonces $\text{unif}(L, \sigma) = \text{unif}(L', \sigma)$.
 3. Si $L = (f(t_1, \dots, t_m) = f(t'_1, \dots, t'_m)|L')$, entonces
$$\text{unif}(L, \sigma) = \text{unif}((t_1 = t'_1, \dots, t_m = t'_m|L'), \sigma).$$
 4. Si $L = (x = t|L')$ (ó $L = (t = x|L')$) y x no aparece en t , entonces
$$\text{unif}(L, \sigma) = \text{unif}(L'[x/t], \sigma[x/t]).$$
 5. Si $L = (x = t|L')$ (ó $L = (t = x|L')$) y x aparece en t , entonces
$$\text{unif}(L, \sigma) = \text{“No unificables”}.$$
 6. Si $L = (f(t_1, \dots, t_m) = g(t'_1, \dots, t'_m)|L')$, entonces
$$\text{unif}(L, \sigma) = \text{“No unificables”}.$$
 7. Si $L = (f(t_1, \dots, t_m) = f(t'_1, \dots, t'_p)|L')$ y $m \neq p$, entonces
$$\text{unif}(L, \sigma) = \text{“No unificables”}.$$

Unificación: Algoritmo de unificación

- Algoritmo de unificación de dos términos:

- Entrada: Dos términos t_1 y t_2 .
- Salida: Un UMG de t_1 y t_2 , si son unificables;
“No unificables”, en caso contrario.
- Procedimiento: $\text{unif}((t_1 = t_2), \epsilon)$.
- Ejemplo 1: Unificar $f(x, g(z))$ y $f(g(y), x)$:

$$\begin{aligned}& \text{unif}((f(x, g(z)) = f(g(y), x)), \epsilon) \\&= \text{unif}((x = g(y), g(z) = x), \epsilon) \quad \text{por 3} \\&= \text{unif}((g(z) = x)[x/g(y)], \epsilon[x/g(y)]) \quad \text{por 4} \\&= \text{unif}((g(z) = g(y)), [x/g(y)]) \\&= \text{unif}((z = y), [x/g(y)]) \quad \text{por 3} \\&= \text{unif}(((), [x/g(y)][z/y])) \quad \text{por 4} \\&= \text{unif}(((), [x/g(y), z/y])) \\&= [x/g(y), z/y] \quad \text{por 1}\end{aligned}$$

Unificación: Algoritmo de unificación

- Ejemplo 2: Unificar $f(x, b)$ y $f(a, y)$:

$$\begin{aligned} & \text{unif}((f(x, b) = f(a, y), \epsilon) \\ &= \text{unif}((x = a, b = y), \epsilon) \quad \text{por 3} \\ &= \text{unif}((b = y)[x/a], \epsilon[x/a]) \quad \text{por 4} \\ &= \text{unif}((b = y), [x/a]) \\ &= \text{unif}(((), [x/a][y/b]) \quad \text{por 4} \\ &= [x/a, y/b]) \quad \text{por 1} \end{aligned}$$

- Ejemplo 3: Unificar $f(x, x)$ y $f(a, b)$:

$$\begin{aligned} & \text{unif}((f(x, x) = f(a, b), \epsilon) \\ &= \text{unif}((x = a, x = b), \epsilon) \quad \text{por 3} \\ &= \text{unif}((x = b)[x/a], \epsilon[x/a]) \quad \text{por 4} \\ &= \text{unif}((a = b), [x/a]) \\ &= \text{“No unifiable”} \quad \text{por 6} \end{aligned}$$

- Ejemplo 4: Unificar $f(x, g(y))$ y $f(y, x)$:

$$\begin{aligned} & \text{unif}((f(x, g(y)) = f(y, x)), \epsilon) \\ &= \text{unif}((x = y, g(y) = x), \epsilon) \quad \text{por 3} \\ &= \text{unif}((g(y) = x)[x/y], \epsilon[x/y]) \quad \text{por 4} \\ &= \text{unif}((g(y) = y), [x/y]) \\ &= \text{“No unifiable”} \quad \text{por 5} \end{aligned}$$

Unificación: Algoritmo de unificación

- Ejemplo 5: Unificar $j(w, a, h(w))$ y $j(f(x, y), x, z)$

$$\begin{aligned} & \text{unif}((j(w, a, h(w)) = j(f(x, y), x, z))\epsilon) \\ = & \text{unif}((w = f(x, y), a = x, h(w) = z), \epsilon) && \text{por 3} \\ = & \text{unif}((a = x, h(w) = z)[w/f(x, y)], \epsilon[w/f(x, y)]) && \text{por 4} \\ = & \text{unif}((a = x, h(f(x, y)) = z), [w/f(x, y)]) \\ = & \text{unif}((h(f(x, y)) = z)[x/a], [w/f(x, y)][x/a]) && \text{por 4} \\ = & \text{unif}((h(f(a, y)) = z), [w/f(a, y), x/a]) \\ = & \text{unif}(((), [w/f(a, y), x/a][z/h(f(a, y))]) && \text{por 4} \\ = & [w/f(a, y), x/a, z/h(f(a, y))] && \text{por 1} \end{aligned}$$

- Ejemplo 6: Unificar $j(w, a, h(w))$ y $j(f(x, y), x, y)$

$$\begin{aligned} & \text{unif}((j(w, a, h(w)) = j(f(x, y), x, y))\epsilon) \\ = & \text{unif}((w = f(x, y), a = x, h(w) = y), \epsilon) && \text{por 3} \\ = & \text{unif}((a = x, h(w) = y)[w/f(x, y)], \epsilon[w/f(x, y)]) && \text{por 4} \\ = & \text{unif}((a = x, h(f(x, y)) = y), [w/f(x, y)]) \\ = & \text{unif}((h(f(x, y)) = y)[x/a], [w/f(x, y)][x/a]) && \text{por 4} \\ = & \text{unif}((h(f(a, y)) = y), [w/f(a, y), x/a]) \\ = & \text{“No unifiable”} && \text{por 5} \end{aligned}$$

Resolución: Separación de variables

- Separación de variables
 - Def.: La sustitución $[x_1/t_1, \dots, x_n/t_n]$ es un renombramiento si todos los t_i son variables.
 - Prop.: Si θ es un renombramiento, entonces $C \equiv C\theta$.
 - Def.: Las cláusulas C_1 y C_2 están separadas sin no tienen ninguna variable común.
 - Def.: Una separación de las variables de C_1 y C_2 es un par de renombramientos θ_1, θ_2 tales que $C_1\theta_1$ y $C_2\theta_2$ están separadas.
 - Ejemplo: Una separación de variables de $C_1 = \{P(x), Q(x, y)\}$ y $C_2 = \{R(f(x, y))\}$ es $(\theta_1 = [x/x_1, y/y_1], \theta_2 = [x/x_2, y/y_2])$.

Resolución: Resolvente binaria

- Resolución binaria:

- Def.: La cláusula C es una resolvente binaria de las cláusulas C_1 y C_2 si existen una separación de variables (θ_1, θ_2) de C_1 y C_2 , un literal $L_1 \in C_1$, un literal $L_2 \in C_2$ y un UMG σ de $L_1\theta_1$ y $L_2^c\theta_2$ tales que

$$C = (C_1\theta_1\sigma \setminus \{L_1\theta_1\sigma\}) \cup (C_2\theta_2\sigma \setminus \{L_2\theta_2\sigma\}).$$

- Ejemplo: Sean $C_1 = \{P(a, y), R(y)\}$,
 $C_2 = \{\neg P(x, f(x)), Q(g(x))\}$,
 $\theta_1 = \epsilon$,
 $\theta_2 = \epsilon$,
 $L_1 = P(a, y)$,
 $L_2 = \neg P(x, f(x))$,
 $\sigma = [x/a, y/f(a)]$

Entonces, $C = \{R(f(a)), Q(g(a))\}$ es una resolvente binaria de C_1 y C_2 .

Resolución: Resolvente binaria

- Ejemplo (Necesidad de separar variables):

Sean $C_1 = \{P(x), Q(x)\}$,

$C_2 = \{\neg P(f(x)), R(x)\}$,

$\theta_1 = [x/x_1]$,

$\theta_2 = [x/x_2]$,

$L_1 = P(x)$,

$L_2 = P(f(x))$,

$\sigma = [x_1/f(x_2)]$

Entonces, $C = \{Q(f(x_2)), R(x_2)\}$ es una resolvente binaria de C_1 y C_2 .

Notas sobre la necesidad de separar variables:

- $P(x)$ y $P(f(x))$ no son unificables.
- $P(x_1)$ y $P(f(x_2))$ son unificables siendo $\sigma = [x_1/f(x_2)]$ un UMG.

Resolución: Factorización

- Factorización:

- Def.: La cláusula C es un factor de la cláusula D si existen dos literales L_1 y L_2 en D que son unificables y $C = D\sigma \setminus \{L_2\sigma\}$ donde σ es un UMG de L_1 y L_2 .

- Ejemplo: Sean $D = \{P(x, y), P(y, x), Q(a)\}$

$$L_1 = P(x, y)$$

$$L_2 = P(y, x)$$

$$\sigma = [y/x]$$

Entonces, $C = \{P(x, x), Q(a)\}$ es un factor de D .

Resolución

- Ejemplos de refutación por resolución:

- Refutación de $S = \{\{\neg P(x, f(x, y))\}, \{P(a, z), \neg Q(z, v)\}, \{Q(u, a)\}\}$

- 1 $\{\neg P(x, f(x, y))\}$ Hipótesis
- 2 $\{P(a, z), \neg Q(z, v)\}$ Hipótesis
- 3 $\{Q(u, a)\}$ Hipótesis
- 4 $\{\neg Q(f(a, y), v)\}$ Resolvente de 1 y 2 con $\sigma = [x/a, z/f(a, y)]$
- 5 \square Resolvente de 3 y 4 con $\sigma = [u/f(a, y), v/a]$

- Refutación de $S = \{\{P(x)\}, \{\neg P(f(x))\}\}$

- 1 $\{P(x)\}$ Hipótesis
- 2 $\{\neg P(f(x))\}$ Hipótesis
- 3 \square Resolvente de 1 y 2 con $\theta_1 = \epsilon, \theta_2 = [x/x'], \sigma = [x/f(x')]$

- Refutación de $S = \{\{P(x, y), P(y, x)\}, \{\neg P(u, v), \neg P(v, u)\}\}$

- 1 $\{P(x, y), P(y, x)\}$ Hipótesis
- 2 $\{\neg P(u, v), \neg P(v, u)\}$ Hipótesis
- 3 $\{P(x, x)\}$ Factor de 1 con $[y/x]$
- 4 $\{\neg P(u, u)\}$ Factor de 2 con $[v/u]$
- 5 \square Resolvente de 3 y 4 con $[x/u]$

Resolución

- Definiciones
 - Sea S un conjunto de cláusulas.
 - La sucesión (C_1, \dots, C_n) es una demostración por resolución de la cláusula C a partir de S si $C = C_n$ y para todo $i \in \{1, \dots, n\}$ se verifica una de las siguientes condiciones:
 - $C_i \in S$;
 - existen $j, k < i$ tales que C_i es una resolvente de C_j y C_k
 - existe $j < i$ tal que C_i es un factor de C_j
 - La cláusula C es demostrable por resolución a partir de S si existe una demostración por resolución de C a partir de S .
 - Una refutación por resolución de S es una demostración por resolución de la cláusula vacía a partir de S .
 - Se dice que S es refutable por resolución si existe una refutación por resolución a partir de S .

Resolución

- Demostraciones por resolución

- Def.: Sean S_1, \dots, S_n formas clausales de las fórmulas F_1, \dots, F_n y S una forma clausal de $\neg F$. Una demostración por resolución de F a partir de $\{F_1, \dots, F_n\}$ es una refutación por resolución de $S_1 \cup \dots \cup S_n \cup S$.
- Def.: La fórmula F es demostrable por resolución no restringida a partir de $\{F_1, \dots, F_n\}$ si existe una demostración por resolución de F a partir de $\{F_1, \dots, F_n\}$. Se representa por $\{F_1, \dots, F_n\} \vdash_{Res} F$.
- Ejemplo: (tema 8 p. 21) $S = \{(\forall x)[P(x) \rightarrow Q(x)], (\exists x)P(x)\} \vdash_{Res} (\exists x)Q(x)$

1	$\{\neg P(x), Q(x)\}$	Hipótesis
2	$\{P(a)\}$	Hipótesis
3	$\{\neg Q(z)\}$	Hipótesis
4	$\{Q(a)\}$	Resolvente de 1 y 2 con $[x/a]$
5	\square	Resolvente de 3 y 4 con $[z/a]$

Resolución

- Ejemplo: (tema 8 p. 21)

$$S = \{(\forall x)[P(x) \rightarrow Q(x)], (\forall x)[Q(x) \rightarrow R(x)] \vdash_{Res} (\forall x)[P(x) \rightarrow R(x)]\}$$

1	$\{\neg P(x), Q(x)\}$	Hipótesis
2	$\{\neg Q(y), R(y)\}$	Hipótesis
3	$\{P(a)\}$	Hipótesis
4	$\{\neg R(a)\}$	Hipótesis
5	$\{Q(a)\}$	Resolvente de 1 y 2 con $[x/a]$
6	$\{R(a)\}$	Resolvente de 2 y 5 con $[y/a]$
5	\square	Resolvente de 6 y 4 con

- Ejemplo: (tema 6 p. 55) $\vdash_{Res} (\exists x)[P(x) \rightarrow (\forall y)P(y)]$

1	$\{P(x)\}$	Hipótesis
2	$\{\neg P(f(x))\}$	Hipótesis
3	\square	Resolvente de 1 y 2 con $\theta_2 = [x/x'], \sigma = [x/f(x')]$

Resolución

- Ejemplo: $\vdash_{Res} (\forall x)(\exists y)\neg(P(y, x) \leftrightarrow \neg P(y, y))$

– Forma clausal:

$$\begin{aligned}& \neg(\forall x)(\exists y)\neg(P(y, x) \leftrightarrow \neg P(y, y)) \\ \equiv & \neg(\forall x)(\exists y)\neg((P(y, x) \rightarrow \neg P(y, y)) \wedge (\neg P(y, y) \rightarrow P(y, x))) \\ \equiv & \neg(\forall x)(\exists y)\neg((\neg P(y, x) \vee \neg P(y, y)) \wedge (\neg\neg P(y, y) \vee P(y, x))) \\ \equiv & \neg(\forall x)(\exists y)\neg((\neg P(y, x) \vee \neg P(y, y)) \wedge (P(y, y) \vee P(y, x))) \\ \equiv & (\exists x)(\forall y)\neg\neg((\neg P(y, x) \vee \neg P(y, y)) \wedge (P(y, y) \vee P(y, x))) \\ \equiv & (\exists x)(\forall y)((\neg P(y, x) \vee \neg P(y, y)) \wedge (P(y, y) \vee P(y, x))) \\ \equiv_{sat} & (\forall y)((\neg P(y, a) \vee \neg P(y, y)) \wedge (P(y, y) \vee P(y, a))) \\ \equiv & \{\{\neg P(y, a), \neg P(y, y)\}, \{P(y, y), P(y, a)\}\}\end{aligned}$$

– Refutación:

- 1 $\{\neg P(y, a), \neg P(y, y)\}$ Hipótesis
- 2 $\{P(y, y), P(y, a)\}$ Hipótesis
- 3 $\{\neg P(a, a)\}$ Factor de 1 con $[y/a]$
- 4 $\{\neg P(a, a)\}$ Factor de 2 con $[y/a]$
- 5 \square Resolvente de 3 y 4

Resolución

- Ejemplo (Paradoja del barbero de Russell): En una isla pequeña hay sólo un barbero. El gobernador de la isla ha publicado la siguiente norma: “El barbero afeita a todas las personas que no se afeitan a sí misma y sólo a dichas personas”. Demostrar que la norma es inconsistente.

– Representación:

$$(\forall x)[\text{afeita}(b, x) \leftrightarrow \neg\text{afeita}(x, x)]$$

– Forma clausal:

$$\begin{aligned} & (\forall x)[\text{afeita}(b, x) \leftrightarrow \neg\text{afeita}(x, x)] \\ \equiv & (\forall x)[(\text{afeita}(b, x) \rightarrow \neg\text{afeita}(x, x)) \wedge (\neg\text{afeita}(x, x) \rightarrow \text{afeita}(b, x))] \\ \equiv & (\forall x)[(\neg\text{afeita}(b, x) \vee \neg\text{afeita}(x, x)) \wedge (\neg\neg\text{afeita}(x, x) \vee \text{afeita}(b, x))] \\ \equiv & (\forall x)[(\neg\text{afeita}(b, x) \vee \neg\text{afeita}(x, x)) \wedge (\text{afeita}(x, x) \vee \text{afeita}(b, x))] \\ \equiv & \{\{\neg\text{afeita}(b, x), \neg\text{afeita}(x, x)\}, \{\text{afeita}(x, x), \text{afeita}(b, x)\}\} \end{aligned}$$

– Refutación:

- 1 $\{\neg\text{afeita}(b, x), \neg\text{afeita}(x, x)\}$ Hipótesis
- 2 $\{\text{afeita}(x, x), \text{afeita}(b, x)\}$ Hipótesis
- 3 $\{\neg\text{afeita}(b, b)\}$ Factor de 1 con $[x/b]$
- 4 $\{\neg\text{afeita}(b, b)\}$ Factor de 2 con $[x/b]$
- 5 \square Resolvente de 3 y 4

Adecuación y completitud de la resolución

- Propiedades:

- Si C es una resolvente de C_1 y C_2 , entonces $\{C_1, C_2\} \models C$.
- Si C es un factor de C entonces $C \models D$.
- Si $\square \in S$, entonces S es inconsistente.
- Si el conjunto de cláusulas S es refutable por resolución, entonces S es inconsistente.
- Teor.: El cálculo de resolución es adecuado y completo; es decir,

$$\text{Adequado: } S \vdash_{Res} F \implies S \models F$$

$$\text{Completo: } S \models F \implies S \vdash_{Res} F$$

Bibliografía

- M.L. Bonet *Apuntes de LPO*. (Univ. Politécnica de Cataluña, 2003) pp. 34–40.
- C.L. Chang y R.C.T. Lee *Symbolic logic and mechanical theorem proving* (Academic Press, 1973) pp. 70–99.
- J.I. García, P.A. García y J.M. Urbano *Fundamentos lógicos de la programación*. (Universidad de Granada, 2002) pp. 45–66
- M. Genesereth *Computational Logic (Chapter 9: Relational Resolution)* (Stanford University, 2003)
- S. Hölldobler *Computational logic*. (U. de Dresden, 2004) pp. 71–74.
- M. Ojeda e I. Pérez *Lógica para la computación (Vol. 2: Lógica de Primer Orden)* (Ágora, 1997) pp. 138–164.
- L. Paulson *Logic and proof* (U. Cambridge, 2002) pp. 50–61.
- U. Schöning *Logic for computer scientists* (Birkhäuser, 1989) pp. 79–96.